



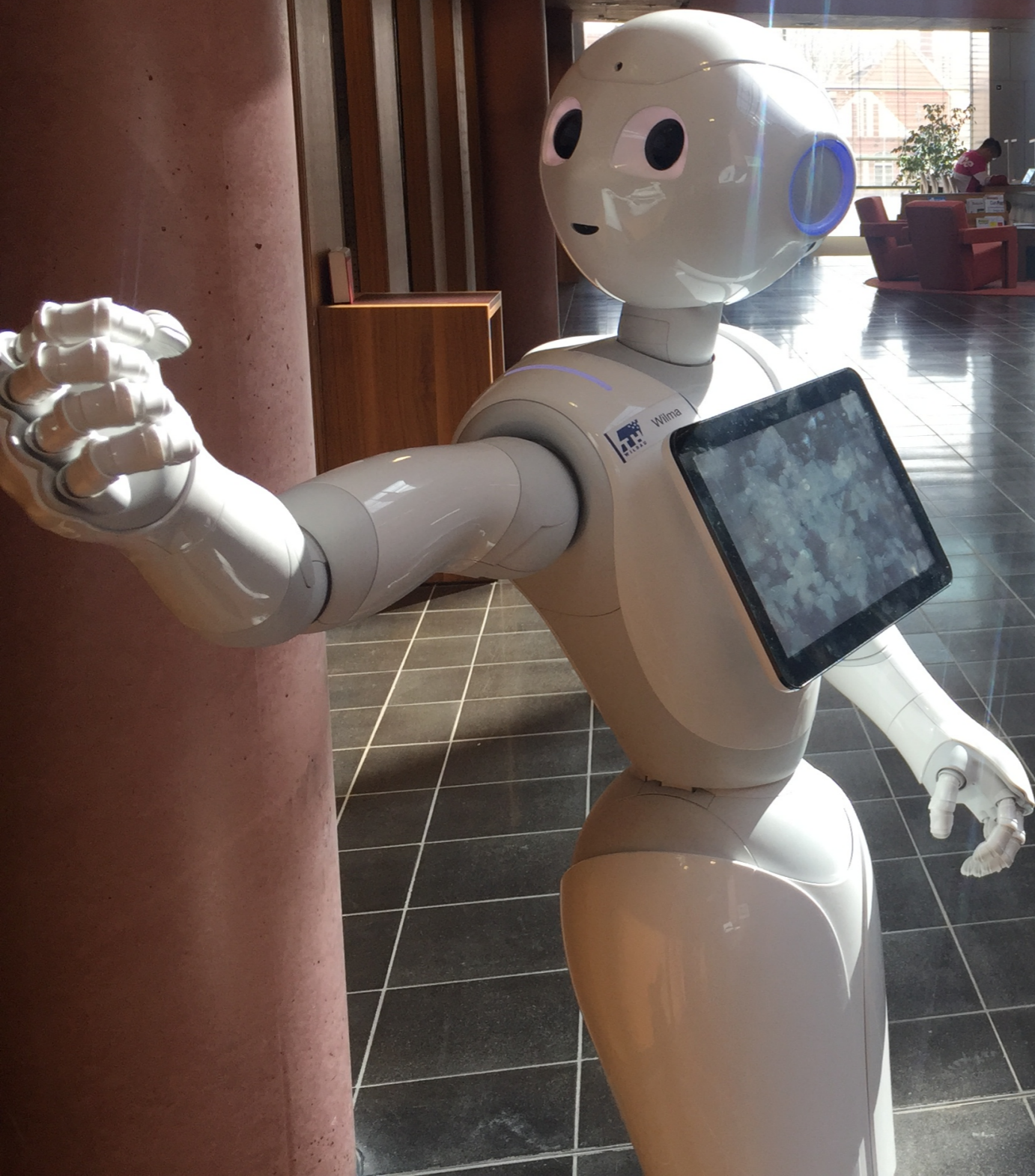
## **ROS-E: Der soziale und intelligente Roboter made in Wildau - ein Werkstattbericht**

Prof. Dr. Janett Mohnke

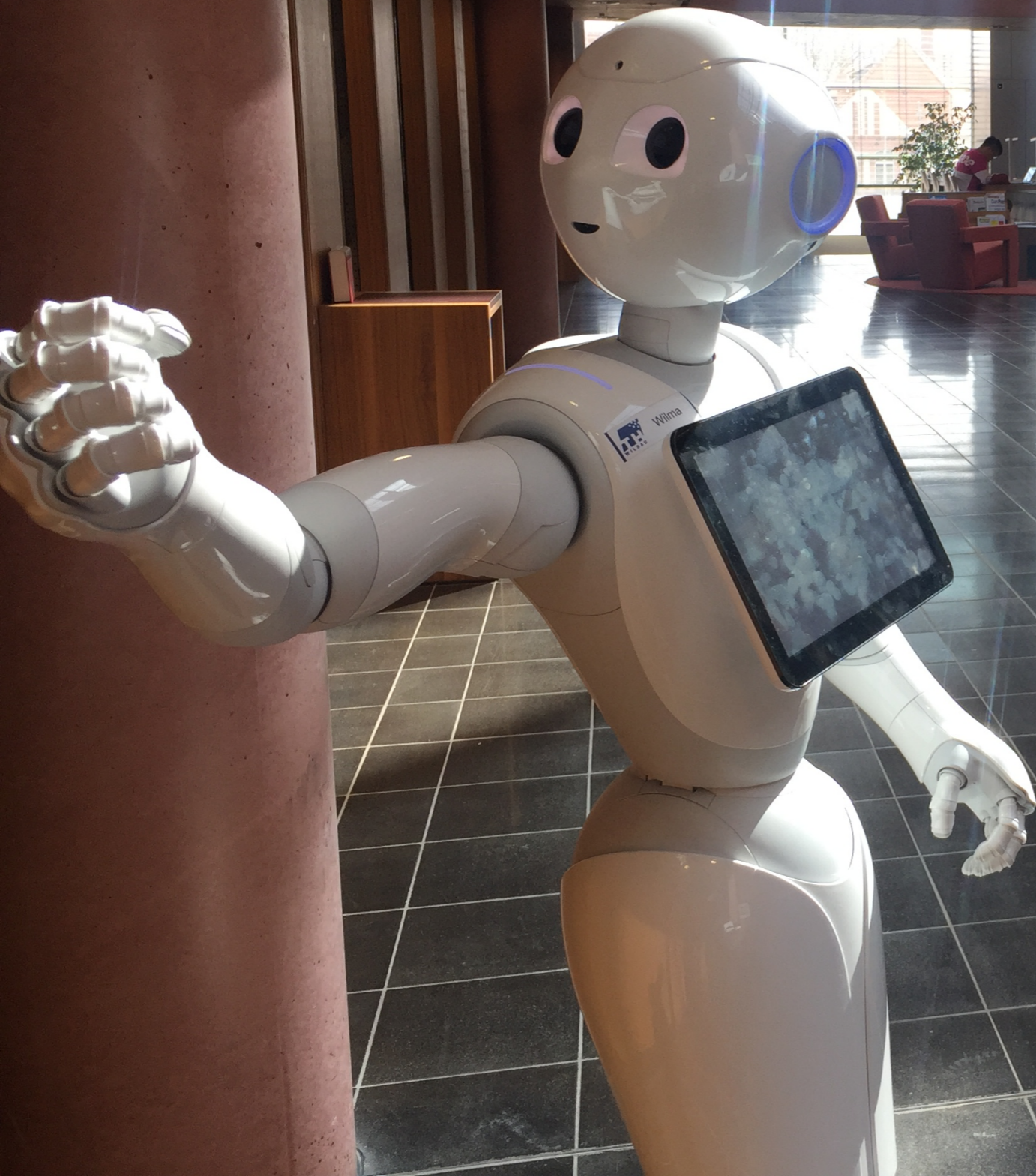
Technische Hochschule Wildau - Telematik

[jmohnke@th-wildau.de](mailto:jmohnke@th-wildau.de)

Gestatten: Wilma, der Bibliotheksroboter der TH Wildau!



# Gestatten: Wilma, der Bibliotheksroboter der TH Wildau!

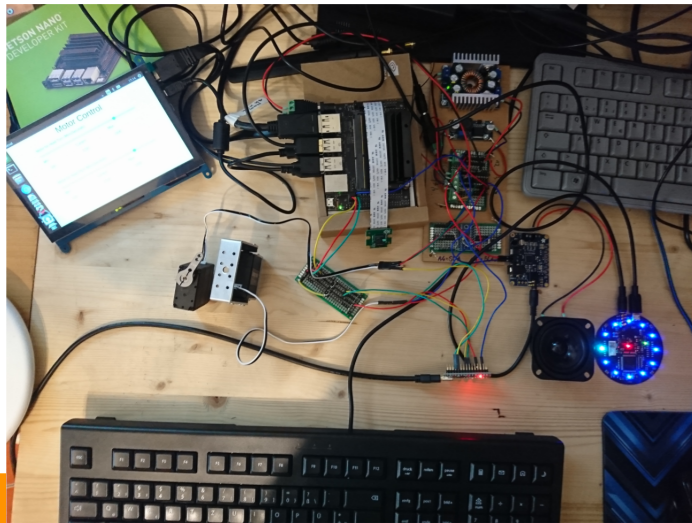


“Warum bauen wir nicht unseren eigenen Roboter?”



**Unser Team in 2019 mit Tommy und Wilma**

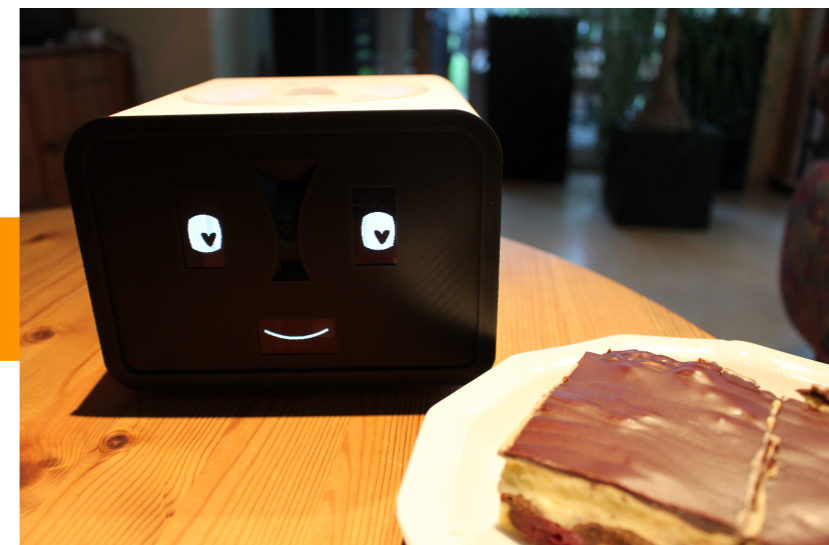
# ROS-E: Der intelligente und soziale Tischroboter für viele Fälle



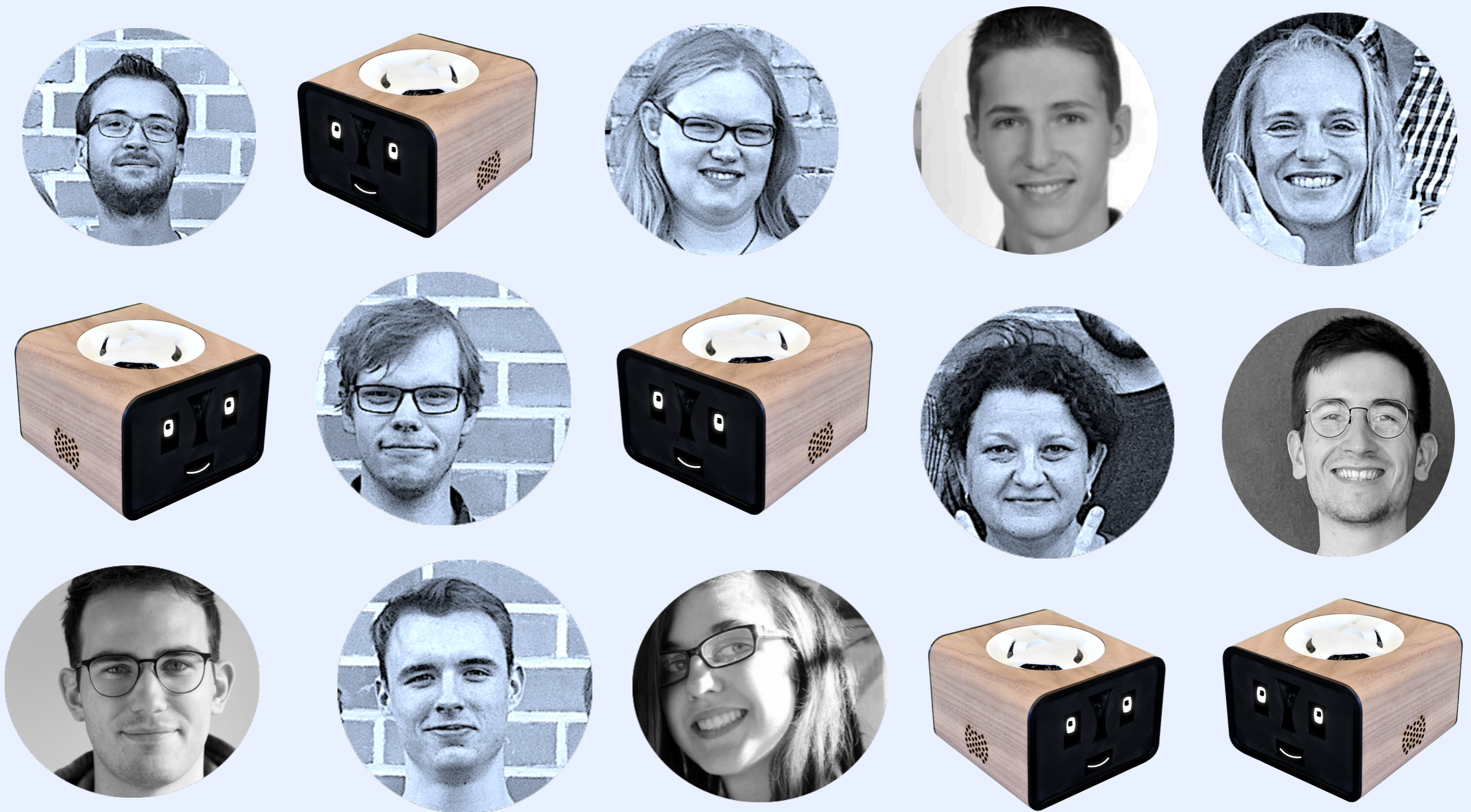
**2019**



**2020**

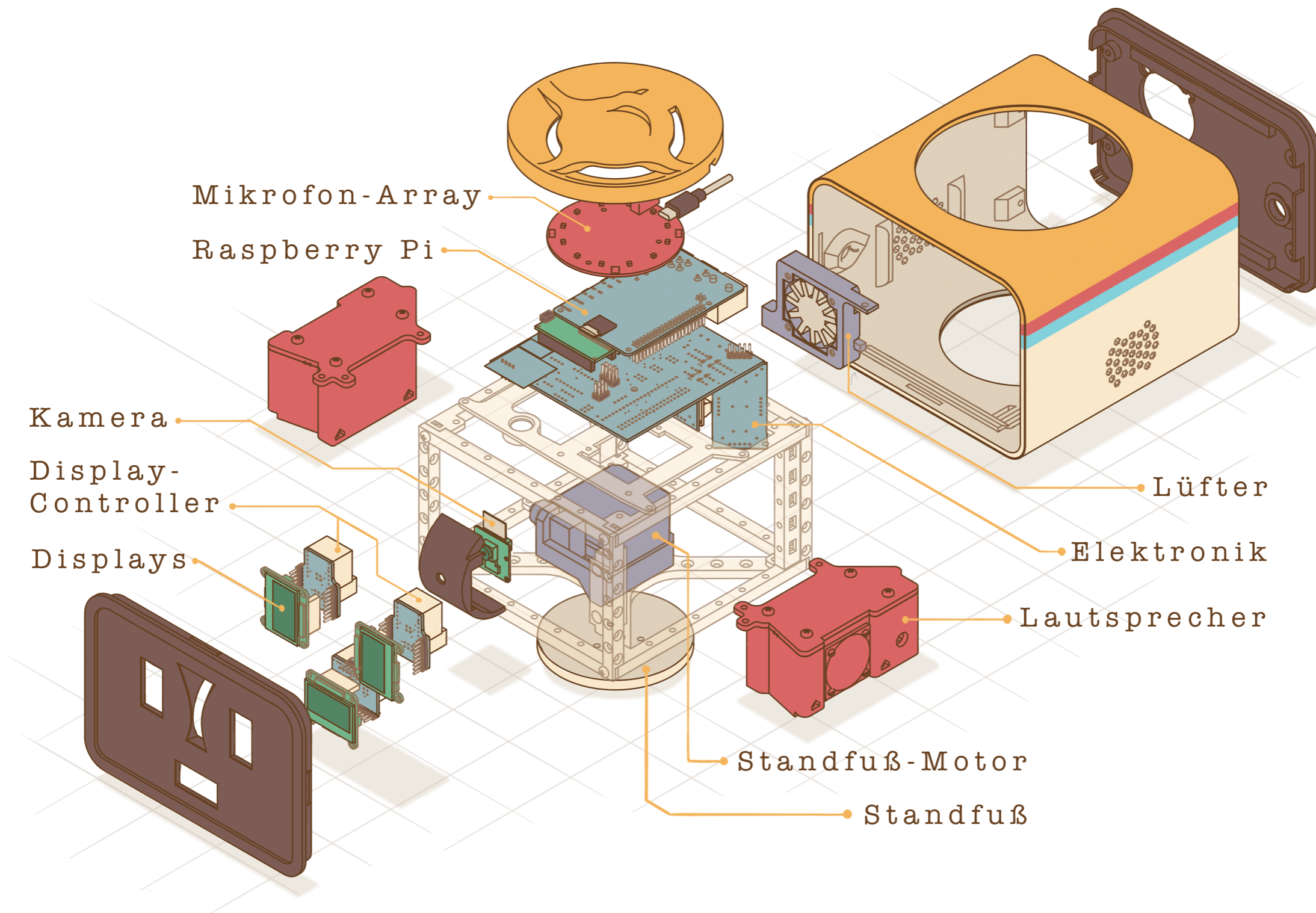


**2021++**



## RobotikLab Telematik in 2022 mit 5-mal ROS-E

# ROS-Es Hardware: Ein kurzer Blick in die Box



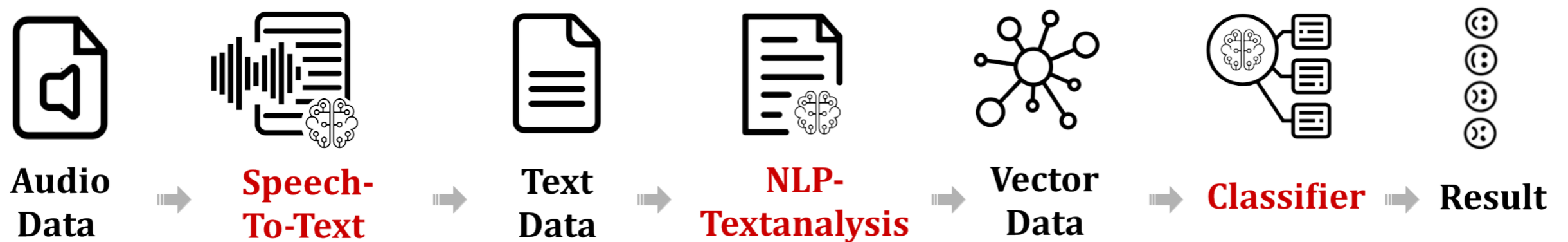
# ROS-Es Software: Grundlagen für alle Anwendungen



“Hey ROS-E, hilf mir mal!”



## Beispiel 1: Kommunikation mit natürlicher Sprache

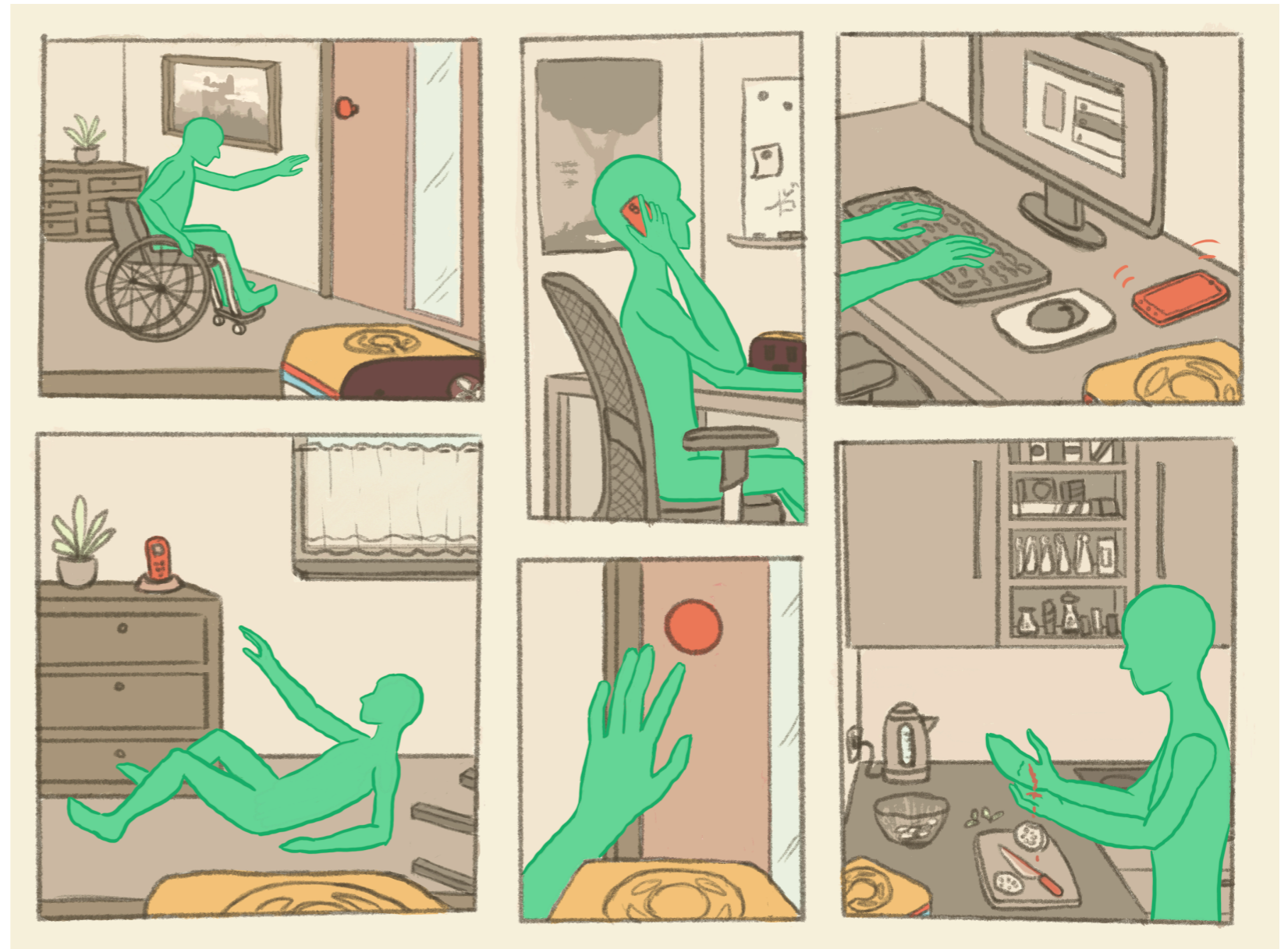




# ROS-Es Software: Grundlagen für alle Anwendungen



“Ich erkenne,  
Du brauchst  
Hilfe, mal  
sehen, was ich  
tun kann ....”



Quelle: Lara Ziemert, RobotikLab Telematik

## Beispiel 2: Situationserkennung mit humanoiden Robotern

Masterarbeit von Lara Ziemert (Telematik): <https://opus4.kobv.de/opus4-th-wildau/frontdoor/index/index/docId/1583>. (Februar 2022)

## Kontakt zu den Teilprojekten über:

Janine Breßler, MA Eng.: [bressler@th-wildau.de](mailto:bressler@th-wildau.de)

Prof. Dr. Janett Mohnke: [jmohnke@th-wildau.de](mailto:jmohnke@th-wildau.de)



Das PROFIT-Projekt “ Natürlichsprachliche Dialogassistenten in der Pflege” wird gefördert aus Mitteln des Europäischen Fonds für regionale Entwicklung (EFRE).

**Projektlaufzeit:** 01.07.2020 – 31.12.2022. **Projektpartner des RobotikLab Telematik:** sense.AI.tion GmbH



EUROPÄISCHE UNION

Europäischer Fonds für  
Regionale Entwicklung

Weitere Informationen zu unseren Projekten finden Sie hier:  
**<https://icampus.th-wildau.de>**